

Stabilité des systèmes linéaires

Objectifs :

- Fonction de transfert
- Passage aux complexes
- Retour aux réels
- **Stabilité**

Révision 1ère année :

- EC III Régime sinusoïdal
- EC IV Décomposition en série de Fourier
- EC IV Filtrage linéaire

— Révision du filtrage de sup —
+ connaître les critères de stabilité

I - Définition des systèmes CLI Continu - Linaires - Invariants

On désigne par **système linéaire** tout dispositif (électronique ou mécanique) qui relie une entrée à une sortie par une équation différentielle linéaire (1ère année) :

$$a_0 e + a_1 \frac{de}{dt} + a_2 \frac{d^2 e}{dt^2} + \dots = b_0 s + b_1 \frac{ds}{dt} + b_2 \frac{d^2 s}{dt^2} + \dots$$

Passée en complexe cette équation différentielle devient la **fonction de transfert** du même ordre qu'elle.

$$\underline{H}(j\omega) = \frac{a_0 + a_1 j\omega + a_2 (j\omega)^2 + \dots}{b_0 + b_1 j\omega + b_2 (j\omega)^2 + \dots} = \frac{N(j\omega)}{D(j\omega)}$$

$$\underline{H}(p) = \frac{a_0 + a_1 p + a_2 p^2 + \dots}{b_0 + b_1 p + b_2 p^2 + \dots} = \frac{N(p)}{D(p)}$$

Principe de linéarité :

Approche
temporelle

Approche
harmonique

Systemes continus :

On décrira ici des systèmes continus où les entrées $e(t)$ et sorties $s(t)$ sont décrites par des fonctions continues du temps. On peut les visualiser à l'oscilloscope

RQ : En pratique les entrées seront par ailleurs bornées.

Systemes invariants :

Les règles de fonctionnement du système ne dépendent pas de l'instant t où on l'utilise.

II - Exemples simples

Correspondance :

$$p \leftrightarrow j\omega \leftrightarrow \frac{d}{dt}$$

- Passe bas I
- Intégrateur

II - Exemples simples

Correspondance :

$$p \leftrightarrow j\omega \leftrightarrow \frac{d}{dt}$$

- Passe bas II
- Mise en cascade de filtre d'ordre I.
(Voir TD)
- Filtre mécanique
- Intégrateur stabilisé
{—> A chercher}

III - Stabilité d'un système d'ordre I ou II

Définition : On dit que le **système linéaire est stable** si et seulement si sa réponse linéaire à un signal d'entrée bornée dans le temps restera également bornée dans le temps à la sortie

RQ : - Inversement un système instable peut diverger dans le temps bien que soumis à une entrée bornée (intégrateur).
- L'augmentation du signal conduit généralement à des Non Linéarités et a un effet de saturation (AO).

$$SG = SH + SP$$

- **Du point de vue temporel** : la solution particulière est toujours bornée si l'entrée est bornée car on la cherche sous la même forme mathématique (principe de Curie). Reste la question de la solution homogène $s_h(t)$.

RQ : Voir 1ère année → $s_p(t)$: Réponse à un échelon de tension et Régime Sinusoïdal Etabli]

- **Du point de vue harmonique** : le RSE est sinusoïdal donc borné ; reste également le régime transitoire gouvernée par l'équation homogène (1ère année) qui donne le dénominateur de la fonction de transfert.

Systeme de 1er ordre :

Systeme du 2nd ordre :

Un système est stable si son régime libre s'amortit $s(t) \rightarrow 0$ quand $t \rightarrow \infty$
On note que cela ne concerne que l'équation différentielle homogène à la sortie

*Approche
temporelle*

On peut également résumer la **stabilité des systèmes d'ordres I ou II** à l'aide de leur fonction de transfert :
Le système est stable si tous les coefficients au dénominateur sont de même signe dans l'écriture en p.

concerne la sortie

*Approche
harmonique*

Retour sur les exemples de système linéaires simples :

- Passe bas I \rightarrow toujours stable (régime amorti sur τ , diagramme de Bode borné)
- Intégrateur \rightarrow Instable si $\omega \rightarrow 0$ effet de dérive puis saturation

- Passe bas II \rightarrow Stable (3 régimes amortis sur τ , diagramme de Bode borné)
- Mise en cascade de filtre d'ordre I \Rightarrow idem
- Filtre mécanique (sans frottement) \rightarrow divergence de principe à la résonance
- Intégrateur stabilisé \rightarrow Stable.

Seuls les circuits actifs (alimentés) peuvent être instables : il ne peut y avoir de divergence sans apport d'NRJ.
En pratique il y aura saturation.

Exemple : **circuits avec R,L,C seulement \Rightarrow toujours stables en pratique**

(⚠️ sauf OH : si résonance sans frottement ... instable sur le papier)

IV - Décomposition en série de Fourier (HP)



